

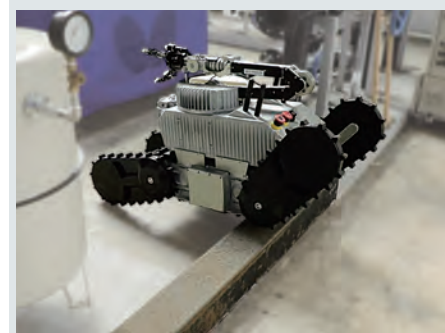
EX ROVRのネットワーク構成

いつでも、どこでも世界中のEX ROVRの運用管理、点検データの確認が可能!



CLOUD

遠隔操作



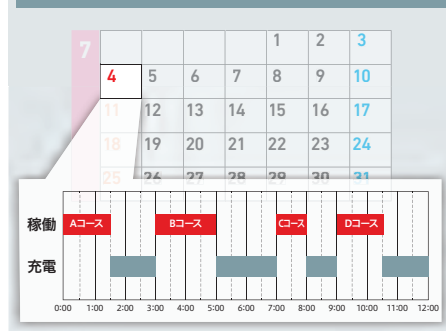
リアルタイムモニタリング



点検データ分析



点検スケジュール設定



EX ROVRの詳細な情報や動画などをご用意しています。ぜひウェブサイトをご覧ください。

https://www.mhi.com/jp/products/energy/ex_rovr.html EX ROVR 検索

EX ROVR "ASCENT"



ロボットとの協業で人にやさしい安全・安心な職場環境を実現

- 効率的な点検とデータの有効活用
- 安全かつ迅速なインシデント収束

平常時

導入前

導入後

インシデント発生時

導入前

導入後

プラント自動巡回点検 頼れるパートナー

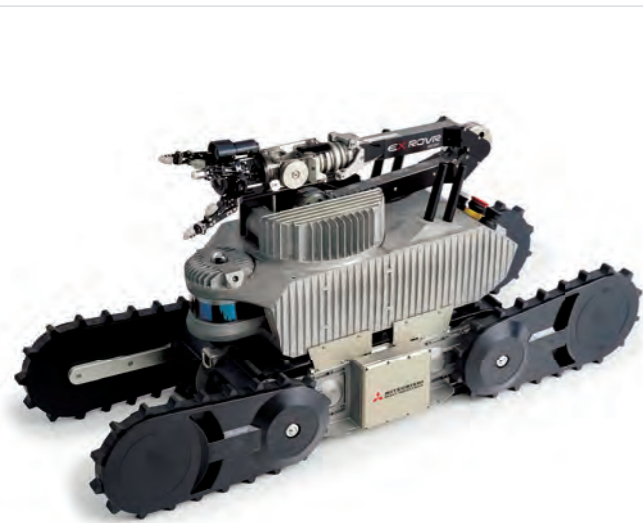
EX ROVRは可燃性ガスのある危険場所 (Zone1) で
昼夜を問わず点検を行い、作業員の安全向上と、
設備稼働率の向上に寄与します。

また、点検データをデジタル化する事で有効活用でき、
人間はより高度な分析作業等に専念できます。

EX ROVRは社員と資産を守り、
動きやすい職場環境を実現します。



5つのリモートを可能にする最新のテクノロジー



防爆機能
様々な国の規制に対応 日本 (Ex2018)、IECEx、ATEX
・ガスクラス: IIB + H₂ T3 Gb
・危険場所: Zone 1

マニピュレータ
様々な姿勢で計器に近接・正対して画像取得、ハンドでの簡易作業
・6自由度防爆マニピュレータ
・対象物の形状に倣うハンド

自動運転
複雑なプラント内を夜間でも安全に自動巡回
・LiDARによる3次元自己位置推定
・障害物検知
・階段昇降アルゴリズム

自動充電
危険場所で長時間にわたり連続稼働
・危険場所での大容量非接触自動給電
・2時間満充電で最大2時間稼働の高い稼働率

高い機動性
狭隘かつ複数フロアにまたがる複雑なプラント内を稼働
・46° (基準最大) の階段昇降
・狭い階段踊り場での旋回
・防油堤の障害物乗り越え

データ蓄積
様々な場所から点検計画を設定、点検データを確認
・お手持ちのウェブブラウザで点検メニューとスケジュールの設定
・クラウド上で点検データ蓄積・分析

主な外形寸法 (mm)
本体質量: 70 kg

EX ROVR